# 具有失效保护功能(Fail-Safe)、低功耗、限摆率的

## RS-485 收发器

#### 产品概述

BL3085是一款5V供电、半双工的RS-485收发器,芯片内部包含一路驱动器和一路接收器。

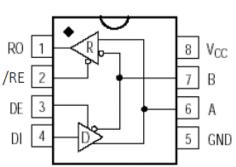
BL3085使用限摆率驱动器,能显著减小EMI和由于不恰当的终端匹配电缆所引起的反射,并实现高达500kbps的无差错数据传输。BL3085内置失效保护电路,保证接收器输入端在开路或短路时,接收器输输出端处于逻辑高电平状态。

BL3085接收器输入阻抗为1/8单位负载,允许多达256个收发器挂接在总线上,实现半双工通信。 BL3085 I/O引脚具有±18kV IEC 61000-4-2接触放电保护能力。

#### 产品特性

- ➤ +5V工作电压
- ▶ 内置失效保护电路
- ▶ 高达500kbps的传输速率
- ▶ 允许多达256个收发器挂接在总线上
- ▶ 具有±18kV IEC 61000-4-2接触放电保护能力
- ➤ SOP8封装

#### 方框图



## 应用领域

- > 智能电表
- ▶ 工业控制
- ▶ 安防监控

Page- 1 - V1.0

## 订货信息

型号	封装	丝印
BL3085	SOP8	BL3085 I37SSSSS

# 丝印信息



其中"SSSSS"代表卡号的 4~8 位

## 管脚定义

序号	名称	功能
1	RO	接收器输出
2	/RE	接收器输出使能。当/RE 为低电平时 RO 输出有效;当/RE 为高电平时 RO 为高阻态
3	DE	驱动器输出使能。DE 为高电平时驱动器输出有效,DE 为低 电平时输出为高阻态
4	DI	驱动器输入
5	GND	接地
6	А	接收器同相输入和驱动器同相输出
7	В	接收器反相输入和驱动器反相输出
8	V <sub>CC</sub>	电源

#### 驱动器真值表

输入		输出		
/RE	DE	DI	Α	В
Х	1	1	1	0
Х	1	0	0	1
0	0	X	High-Z	High-Z
1	0	Х	Shutdow	n (High-Z)

Page2 V1.0

## 接收器增值表

	输入		输出
/RE	DE	A-B	RO
0	X	>-50mV	1
0	X	<-200mV	0
0	X	开路/短路	1
1	1	X	High-Z
1	0	X	Shutdown (High-Z)

## 极限参数

参 数	符号	极限值	单 位
工作电压	V <sub>CC</sub>	+7	V
控制输入电压	/RE, DE	-0.3 到 V <sub>CC</sub> +0.3	V
驱动器输入电压	DI	-0.3 到 V <sub>CC</sub> +0.3	V
驱动器输出电压	A, B	-8~+13	V
接收器输入电压	A, B	-8~+13	V
接收器输出电压	RO	-0.3~V <sub>CC</sub> +0.3	V

# 温度范围

规定的使用温度	-40~+85°C
极限使用温度	-55~+125℃
存储温度	-65~+150℃

Page3 V1.0

## 直流电气特性

(VCC=+5V±5%,TA=-40℃~+85℃,典型值在VCC=+5V,TA=25℃)(注释1)

参数	符号	测试	条件	最小值	典型值	最大值	单位	
工作电压	Vcc			4.5		5.5	V	
驱动器	-1	-			I			
差分驱动器输出(无	$V_{OD1}$	图 1				5	V	
负载)	V OD1	[] I				3	v	
差分驱动器输出	$V_{OD2}$	图 1,R=27	'Ω	1.5			V	
差分输出电压的幅度	$\Delta V_OD$	图 1,R=27	′Ω			0.2	V	
变化(注释 2)								
驱动器共模输出电压	V <sub>oc</sub>	图 1,R=27	Ώ	1.0		3.0	V	
共模电压的幅度变化 (注释 2)	$\Delta V_{OC}$	图 1,R=27	Ώ			0.2	V	
输入高电压	$V_{IH}$	DE,DI,/RE		2.0			V	
输入低电压	V <sub>IL</sub>	DE,DI,/RE				0.8	V	
DI 输入迟滞	V <sub>HYS</sub>				100		mV	
		DE=GND V <sub>IN</sub> =12V		125				
输入电流(A,B)	$I_{IN4}$	$V_{CC}$ =GND					μΑ	
		or 5.25V		-75				
驱动器短路输出电流	I <sub>OSD</sub>	-7V≦V <sub>OUT</sub> ≦		-100			mA	
	COD	0V≦V <sub>OUT</sub> ≦	12V			100		
接收器		1			1			
接收器差分阈值电压	$V_{TH}$	-7V≦V <sub>CM</sub> ≦	12V	-200	-125	-50	mV	
接收器输入迟滞	$\triangle V_{TH}$				40		mV	
接收器输出高电压	$V_{OH}$	I <sub>O</sub> =-8mA,V <sub>ID</sub>	=-50mV	4.0			V	
接收器输出低电压	V <sub>OL</sub>	I <sub>O</sub> =8mA,V <sub>ID</sub> =	=-200mV			0.4	V	
接收器三态输出电流	I <sub>OZR</sub>					±1	μΑ	
接收器输入阻抗	R <sub>IN</sub>	-7V≦V <sub>CM</sub> ≦	12V	96			ΚΩ	
接收器输出短路电流	I <sub>OSR</sub>	0V≦V <sub>RO</sub> ≦V	/cc	±7		±95	mA	
供电电流								
		No load ,	DE=V <sub>CC</sub>		150	600	μΑ	
供电电流	I <sub>CC</sub>	/RE=DI= GND or V <sub>CC</sub>	DE=GND		185	600	μA	
待机模式供电电流	I <sub>SHDN</sub>	DE=GND, /F				10	μA	

注释 1: 进入器件的所有电流为正,从器件输出的所有电流为负;如果无特殊说明所有电压都是对地电压。

注释 2: 当 DI 输入改变状态时, $\triangle V_{OD}$  和 $\triangle V_{OC}$  分别为  $V_{OD}$  和  $V_{OC}$  的变化量。

Page4 V1.0

## 传输特性

(VCC=+5V±5%,TA=-40℃~+85℃,典型值在 VCC=+5V,TA=25℃)

参数	符号	条件	最小值	典型值	最大值	单位
驱动器输入到输	t <sub>DPLH</sub>	图 3 和 5,R <sub>DIFF</sub> =54Ω		450	800	nc
出延迟	t <sub>DPHL</sub>	C <sub>L1</sub> =C <sub>L2</sub> =100pF		450	800	ns
驱动器输出延迟 差  T <sub>DPLH</sub> - T <sub>DPHL</sub>	t <sub>DSKEW</sub>	图 3 和 5,R <sub>DIFF</sub> =54Ω C <sub>L1</sub> =C <sub>L2</sub> =100pF			100	ns
驱动器上升或下 降时间	$t_{DR}$ , $t_{DF}$	图 3 和 5,R <sub>DIFF</sub> =54Ω C <sub>L1</sub> =C <sub>L2</sub> =100pF		150	500	ns
最大速率	F <sub>MAX</sub>		500			kbps
驱动器使能到输 出高电平	t <sub>DZH</sub>	图 4 和 6, C <sub>L</sub> =100pF S2 Closed			200	ns
驱动器使能到输 出低电平	t <sub>DZL</sub>	图 4 和 6, C <sub>L</sub> =100pF S1 Closed			200	ns
驱动器从输出低 到关断时间	t <sub>DLZ</sub>	图 4 和 6, C <sub>L</sub> =15pF S1 Closed			300	ns
驱动器从输出高 到关断时间	t <sub>DHZ</sub>	图 4 和 6, C <sub>L</sub> =15pF S2 Closed			300	ns
接收器输入输出延迟	t <sub>RPLH</sub> t <sub>RPHL</sub>	图 7 和 9,  V <sub>ID</sub>  ≥2.0V <sub>i</sub> ; rise and fall time of VID≦15ns		450	800	ns
T <sub>RPLH</sub> - T <sub>RPHL</sub>   接收器输入输出 延迟之差	t <sub>RSKD</sub>	图 7 和 9,  V <sub>ID</sub>  ≥ 2.0V <sub>I</sub> ; rise and fall time of VID≦15ns		30		ns
接收器使能到输出低	t <sub>RZL</sub>	图 2 和 8, C <sub>RL</sub> =15pF S1 Closed		20	50	ns
接收器使能到输 出高	t <sub>RZH</sub>	图 2 和 8, C <sub>RL</sub> =15pF S2 Closed		20	50	ns
接收器从输出低 到关断	t <sub>RLZ</sub>	图 2 和 8, C <sub>RL</sub> =15pF S1 Closed		80	150	ns
接收器从输出高 到关断	t <sub>RHZ</sub>	图 2 和 8, C <sub>RL</sub> =15pF S2 Closed		80	150	ns
电路关断时间	t <sub>SHDN</sub>			50	300	ns
从待机到输出高 的驱动器使能	t <sub>DZH(SHDN)</sub>	图 4 和 6, C <sub>L</sub> =100pF S2 Closed			200	ns

Page5 V1.0

从待机到输出低 的驱动器使能	t <sub>DZL(SHDN)</sub>	图 4 和 6, C <sub>L</sub> =100pF S1 Closed	200	ns
从待机到输出高 的接收器使能		图 2 和 8, C <sub>RL</sub> =15pF S2 Closed	300	ns
从待机到输出低 的接收器使能	t <sub>RZL(SHDN)</sub>	图 2 和 8, C <sub>RL</sub> =15pF S1 Closed	300	ns

## 测试电路

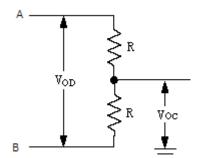


图 1: Driver DC Test Load

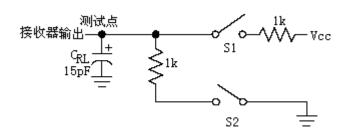


图 2: Receiver Enable/Disable Timing Test Load

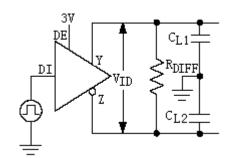


图 3: Driver Timing Test Circuit

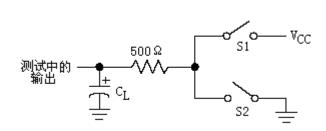


图 4: Driver Enable/Disable Timing Test Load

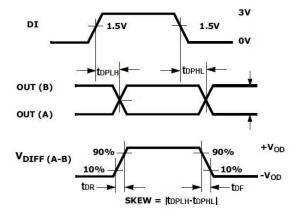


图 5: Driver Propagation Delays

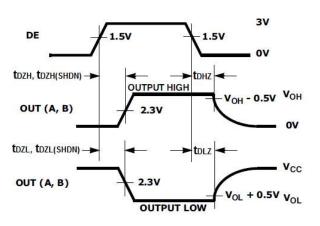


图 6: Driver Enable and Disable Times

Page6 V1.0

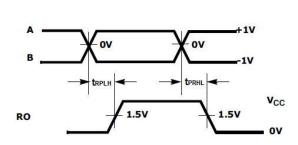


图 7: Receiver Propagation Delays

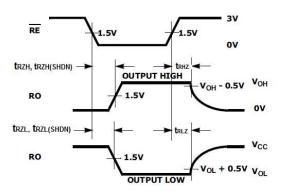


图 8: Receiver Enable and Disable Times

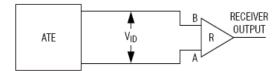


图 9: Receiver Propagation Delay Test Circuit

## 典型应用图

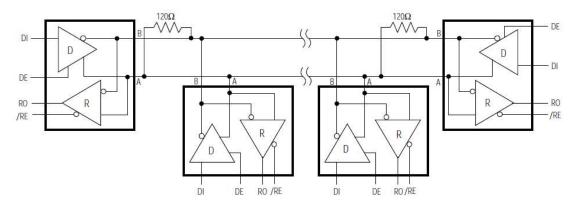
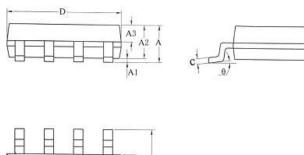


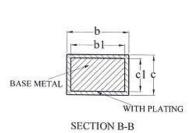
图10 典型半双工RS-485网络

Page7 V1.0

# 封装尺寸 (SOP8)



El E



SYMBOL	M	ILLIMET	ER
SIMBOL	MIN	NOM	MAX
A	22	_	1.77
A1	0.08	0.18	0.28
A2	1.20	1.40	1.60
A3	0.55	0.65	0.75
ь	0.39	2225	0.48
bl	0.38	0.41	0.43
c	0.21	_	0.26
<b>c</b> 1	0.19	0.20	0.21
D	4.70	4.90	5.10
Е	5.80	6.00	6.20
E1	3.70	3.90	4.10
e		1.27BSC	
L	0.50	0.65	0.80
L1		1.05BSC	
0	0		8°